Ogłoszenie o wyniku postępowania
Dostawy
Robot logistyczny z systemem wizyjnym na potrzeby Akademii przemysłu 4.0

SEKCJA I - ZAMAWIAJĄCY

1.1.) Rola zamawiającego
Postępowanie prowadzone jest samodzielnie przez zamawiającego

1.2.) Nazwa zamawiającego: POLITECHNIKA RZESZOWSKA IM.IGNACEGO ŁUKASIEWICZA

1.4) Krajowy Numer Identyfikacyjny: REGON 000001749

1.5) Adres zamawiającego

1.5.1.) Ulica: al. Powstańców Warszawy 12

1.5.2.) Miejscowość: Rzeszów

1.5.3.) Kod pocztowy: 35-959

1.5.4.) Województwo: podkarpackie

1.5.5.) Kraj: Polska

1.5.6.) Lokalizacja NUTS 3: PL823 - Rzeszowski

1.5.7.) Numer telefonu: 17 7432175

1.5.8.) Numer faksu: 8651075

1.5.9.) Adres poczty elektronicznej: dorzech@prz.edu.pl

1.5.10.) Adres strony internetowej zamawiającego: www.prz.edu.pl

1.6.) Adres strony internetowej prowadzonego postępowania:
https://e-propublico.pl

1.7.) Rodzaj zamawiającego: Zamawiający publiczny - jednostka sektora finansów publicznych - uczelnia publiczna

1.8.) Przedmiot działalności zamawiającego: Inna działalność

Uczelnia Wyższa

SEKCJA II – INFORMACJE PODSTAWOWE

2.1.) Ogłoszenie dotyczy:

Zamówienia publicznego

2.2.) Ogłoszenie dotyczy usług społecznych i innych szczególnych usług: Nie

2.3.) Nazwa zamówienia albo umowy ramowej:
Robot logistyczny z systemem wizyjnym na potrzeby Akademii przemysłu 4.0

2.4.) Identyfikator postępowania: ocds-148610-8026a7bb-3423-11ed-8832-4e4740e186ac

2.5.) Numer ogłoszenia: 2022/BZP 00390275

2.6.) Wersja ogłoszenia: 01

2.7.) Data ogłoszenia: 2022-10-13

2.8.) Zamówienie albo umowa ramowa zostały ujęte w planie postępowań: Nie

2.11.) Czy zamówienie albo umowa ramowa dotyczy projektu lub programu współfinansowanego ze środków Unii Europejskiej: Nie

2.13.) Zamówienie/umowa ramowa było poprzedzone ogłoszeniem o zamówieniu/ogłoszeniem o zamiarze zawarcia umowy:
Tak

2.14.) Numer ogłoszenia: 2022/BZP 00347977/01

SEKCJA III – TRYB UDZIELENIA ZAMÓWIENIA LUB ZAWARCIA UMOWY RAMOWEJ

3.1.) Tryb udzielenia zamówienia wraz z podstawą prawną Zamówienie udzielane jest w trybie podstawowym na podstawie: art. 275 pkt 1 ustawy

SEKCJA IV – PRZEDMIOT ZAMÓWIENIA

4.1.) Numer referencyjny: NA/P/229/2022

4.2.) Zamawiający udziela zamówienia w częściach, z których każda stanowi przedmiot odrębnego postępowania: Nie

4.3.) Wartość zamówienia: 193090 PLN

4.4.) Rodzaj zamówienia: Dostawy

Część 1

4.5.1.) Krótki opis przedmiotu zamówienia
1. Autonomiczny robot mobilny
Dane techniczne:
Wymiary maksymalne: długość = 800 mm, szerokość = 600 mm, wysokość = 400 mm
Maksymalna waga (z akumulatorem): 70 kg
Minimalna ładowność: 60 kg
Zasilanie:
- bateria/akumulator o napięciu stałym nie przekraczającym 30 V,
- minimalna pojemność znamionowa ogniw baterii/akumulatora: 65 Ah,
- minimalny czas pracy ciągłej na pojedynczym naładowaniu baterii: 10 godzin,
- maksymalny czas ładowania: 4 godziny,
- minimalna liczba cykli ładowania/rozładowywania baterii/akumulatora: 1500,
- metoda ładowania automatyczne/ręczne.
Dokładność pozycji zatrzymania : ± 100 mm, ± 2° obrotu
Interfejsy:
- bezprzewodowy IEEE 802.11 a/b/g
- porty 1 x LAN użytkownika, 1 x LAN serwisowy, Auto-MDIX
- minimalna liczba portów szeregowych RS-232: 2
- minimalna liczba wejść/wyjść cyfrowych: 16 wejść, 16 wyjść
- minimalna liczba wejść/wyjść analogowych: 8 wejść (0 do 30 V), 4 wyjścia (0-20 V)
- cyfrowe wejście/wyjście audio
Panel operatorski:
- minimalna wielkość 3,5 cala o rozdzielczości co najmniej 320 × 240 pikseli,
- kolorowy ekran
- dotykowy
wyposażony w:
" wykrywanie przeszkód z tyłu za pomocą sonaru,
" zderzak przedni, który zatrzymuje wózek po zetknięciu z przeszkodą,
" laser o zadanych parametrach bezpieczeństwa, używany do jednoczesnego lokalizowania i mapowania oraz funkcji bezpieczeństwa
" funkcje bezpieczeństwa: omijanie nieruchomych i poruszających się przeszkód, możliwość dodania większej liczby wyłączników awaryjnych, zgodność z normami bezpieczeństwa ISO EN1525
" możliwość zintegrowania z robotem współpracującym (kolaboracyjnym)
" stację dokującą
2. Robot kolaboracyjny
Obciążenie maksymalne: minimum 5 kg
Zasięg maksymalny: minimum 750 mm
Liczba stopni swobody: 6 przegubów obrotowych
Dokładność powtarzania pozycji: ±0,05 mm
Rodzaj zabezpieczenia : IP54
Masa maksymalna: 50 kg
Porty I/O:
- przynajmniej 4 wejścia cyfrowe,
- przynajmniej 4 wyjścia cyfrowe,
- przynajmniej 2 wejścia analogowe
Układ sterowania
Rodzaj zabezpieczenia : IP32
Porty I/O:
- przynajmniej 16 wejść cyfrowych
- przynajmniej 16 wyjść cyfrowych
- przynajmniej 2 wejścia analogowe
- przynajmniej 1 wyjście analogowe
Interfejs I/O:

- przynajmniej 2 COM,
- przynajmniej 1 HDMI,
- przynajmniej 2 LAN,
- przynajmniej 3 USB2.0,
- przynajmniej 2 USB3.0
Komunikacja:
- RS232,
- Ethernet,
- Modbus TCP/RTU
Magistrala polowa:
- EtherNet/IP,
- PROFINET
Zasilanie I/O: 24 VDC 1.5 A (układ sterowania i narzędzia)
Zintegrowany system wizyjny: minimalna rozdzielczość 5M pikseli, kolor
Informacje dodatkowe:
- możliwość integracji z robotami mobilnymi
- chwytak dwupalczasty: maksymalny rozstaw palców 85 mm, siła chwytu 20 - 235 N, udźwig do 5 kg, waga chwytaka max. 1 kg, szybkość zamykania od 20 do 150 mm/s, stopień ochrony IP40

4.5.3.) Główny kod CPV: 42997300-4 - Roboty przemysłowe

4.5.5.) Wartość części: 168700 PLN

Część 2

4.5.1.) Krótki opis przedmiotu zamówienia
1. Robot kolaboracyjny ma być umieszczony na podstawie wykonanej z aluminiowych profili konstrukcyjnych. Podstawa musi być wyposażona w koła z blokadą.
2. Blat podstawy powinien być wykonany z aluminiowych anodowanych profili kon-strukcyjnych z rowkami do mocowania.
3. W podstawie robota zostanie zabudowany kontroler robota oraz układ zasilania z akumulatorem o parametrach:
- akumulator 24V o pojemności nie mniejszej niż 40Ah
- zasilacz 24V o mocy mnie mniejszej niż 400W
- układ automatycznego ładowania akumulatora
4. Podstawa powinna być wyposażona radiowe łącze sygnałowe umożliwiające integra-cję robota z zewnętrznymi urządzeniami.
Parametry łącza radiowgo:
- 5 wejść cyfrowych o zakresie napięć wejściowych 0-24V lub większym.
- 5 wyjść cyfrowych o zakresie napięć wejściowych 0-24V lub większym o obciążalności wyjścia nie mniejszym niż 500mA.
- 2 wejścia analogowe - o zakresie prądowym 4-20mA
- 2 wyjścia analogowe o zakresie prądowym 4-20 mA
5. Maksymalna prędkość przemieszczanej platformy z robotem < 0.3m/s.
6. Wymiary podstawy H800 x W800 x L800mm
7. Przybliżona wielkość komory na kontroler robota i pozostałe elementy do zabudowy: H400xW800xL800mm.
8. Prześwit pomiędzy komorą a posadzką wynosi 400 mm. W tym prześwicie nie mogą znajdować się żadne elementy konstrukcyjne

4.5.3.) Główny kod CPV: 42997300-4 - Roboty przemysłowe

4.5.5.) Wartość części: 24390 PLN

SEKCJA V ZAKOŃCZENIE POSTĘPOWANIA

Część 1

SEKCJA V ZAKOŃCZENIE POSTĘPOWANIA (dla części 1)

5.1.) Postępowanie zakończyło się zawarciem umowy albo unieważnieniem postępowania: Postępowanie/cześć postępowania zakończyła się unieważnieniem

5.2.) Podstawa prawna unieważnienia postępowania: art. 255 pkt 2 ustawy

5.2.1.) Przyczyna unieważnienia postępowania:

Została złozona jedna oferta, która podlega odrzuceniu.

SEKCJA VI OFERTY (dla części 1)

6.1.) Liczba otrzymanych ofert lub wniosków: 1

6.1.2.) Liczba ofert dodatkowych: 0

6.1.3.) Liczba otrzymanych od MŚP: 1

6.1.4.) Liczba ofert wykonawców z siedzibą w państwach EOG innych niż państwo zamawiającego: 0

6.1.5.) Liczba ofert wykonawców z siedzibą w państwie spoza EOG: 0

6.1.6.) Liczba ofert odrzuconych, w tym liczba ofert zawierających rażąco niską cenę lub koszt: 1

6.1.7.) Liczba ofert zawierających rażąco niską cenę lub koszt: 0

6.2.) Cena lub koszt oferty z najniższą ceną lub kosztem: 0 PLN

6.3.) Cena lub koszt oferty z najwyższą ceną lub kosztem: 0 PLN

6.4.) Cena lub koszt oferty wykonawcy, któremu udzielono zamówienia: 0 PLN

6.5.) Do wyboru najkorzystniejszej oferty zastosowano aukcję elektroniczną: Nie

6.6.) Oferta wybranego wykonawcy jest ofertą wariantową: Nie

Część 2

SEKCJA V ZAKOŃCZENIE POSTĘPOWANIA (dla części 2)

5.1.) Postępowanie zakończyło się zawarciem umowy albo unieważnieniem postępowania: Postępowanie/cześć postępowania zakończyła się zawarciem umowy

SEKCJA VI OFERTY (dla części 2)

6.1.) Liczba otrzymanych ofert lub wniosków: 1

6.1.2.) Liczba ofert dodatkowych: 0

6.1.3.) Liczba otrzymanych od MŚP: 1

6.1.4.) Liczba ofert wykonawców z siedzibą w państwach EOG innych niż państwo zamawiającego: 0

6.1.5.) Liczba ofert wykonawców z siedzibą w państwie spoza EOG: 0

6.1.6.) Liczba ofert odrzuconych, w tym liczba ofert zawierających rażąco niską cenę lub koszt: 0

6.1.7.) Liczba ofert zawierających rażąco niską cenę lub koszt: 0

6.2.) Cena lub koszt oferty z najniższą ceną lub kosztem: 29520 PLN

6.3.) Cena lub koszt oferty z najwyższą ceną lub kosztem: 29520 PLN

6.4.) Cena lub koszt oferty wykonawcy, któremu udzielono zamówienia: 29520 PLN

6.5.) Do wyboru najkorzystniejszej oferty zastosowano aukcję elektroniczną: Nie

6.6.) Oferta wybranego wykonawcy jest ofertą wariantową: Nie

SEKCJA VII WYKONAWCA, KTÓREMU UDZIELONO ZAMÓWIENIA (dla części 2)

7.1.) Czy zamówienie zostało udzielone wykonawcom wspólnie ubiegającym się o udzielenie zamówienia: Nie

Wykonawca

7.2.) Wielkość przedsiębiorstwa wykonawcy: Mikro przedsiębiorca

7.3.) Dane (firmy) wykonawcy, któremu udzielono zamówienia:

7.3.1) Nazwa (firma) wykonawcy, któremu udzielono zamówienia: Zakład Elektroniki i Autamatyki CHIP Romuald Kwieciński

7.3.2) Krajowy Numer Identyfikacyjny: 8150002513

7.3.3) Ulica: Przemysłowa

7.3.4) Miejscowość: Stalowa Wola

7.3.5) Kod pocztowy: 37-450

7.3.6.) Województwo: podkarpackie

7.3.7.) Kraj: Polska

7.3.8.) Czy wykonawca przewiduje powierzenie wykonania części zamówienia podwykonawcom?: Nie

SEKCJA VIII UMOWA (dla części 2)

8.1.) Data zawarcia umowy: 2022-10-11

8.2.) Wartość umowy/umowy ramowej: 29520 PLN

8.3.) Okres realizacji zamówienia albo umowy ramowej: 112 dni